

Prof. Dr. MURAT EFE

Kişisel Bilgiler

Web: <https://avesis.ankara.edu.tr/efe>

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ScholarID: hk2cEb4AAAAJ

ORCID: 0000-0003-4028-854X

Publons / Web Of Science ResearcherID: AAH-2995-2020

ScopusID: 7004595500

Yoksis Araştırmacı ID: 10395

Eğitim Bilgileri

Doktora, The University of Sussex, School Of Engineering, Control Engineering, İngiltere 1995 - 1998

Yüksek Lisans, Ankara Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik-Elektronik Mühendisliği (YI) (Tezli), Türkiye 1993 - 1995

Lisans, Ankara Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektronik Mühendisliği Pr., Türkiye 1989 - 1993

Yabancı Diller

İngilizce, C1 İleri

Yaptığı Tezler

Doktora, Adaptive Approaches to Manoeuvring Target Tracking, The University of Sussex, School Of Engineering, 1998

Yüksek Lisans, Laserle aydınlatılmış hedef konumu belirleme ve hedefe kilitleme, Ankara Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik-Elektronik Mühendisliği (YI) (Tezli), 1994

Araştırma Alanları

Akademik Unvanlar / Görevler

Prof. Dr., Ankara Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik-Elektronik Mühendisliği Bölümü, 2017 - Devam Ediyor

Doç. Dr., Ankara Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik-Elektronik Mühendisliği Bölümü, 2012 - 2017

Yrd. Doç. Dr., Ankara Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik-Elektronik Mühendisliği Bölümü, 2001 - 2012

Öğretim Görevlisi Dr., Ecole Polytechnique Federale De Lausanne, Institut D'Automatique, 1999 - 2001

Araştırma Görevlisi, Ankara Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik-Elektronik Mühendisliği Bölümü, 1993 - 2001

Yönetilen Tezler

EFE M., Ultra Geniş Bant Sensörü Kullanılarak Kapalı Alanda Nesne Konumlandırma, Yüksek Lisans, G.KARAÇOBAN(Öğrenci), 2021

EFE M., Çoklu işaret ortamında düşük olasılıklı algılama (DOA) radarı işareti tanımlanması ve sınıflandırılması, Doktora, A.ORDUYILMAZ(Öğrenci), 2020

EFE M., Çoklu işaret ortamında düşük olasılıklı algılama (DOA) radarı işareti tanımlanması ve sınıflandırılması / Low probability intercept (LPI) radar signal detection and classification in multi signal environment, Doktora, A.Orduyılmaz(Öğrenci), 2020

EFE M., ÖZBEK L., DUAL KALMAN FILTER APPROACH FOR SPEECH ENHANCEMENT FROM NOISY OBSERVATIONS, Yüksek Lisans, H.ANKIŞHAN(Öğrenci), 2019

EFE M., Çoklu sensör çoklu hedef takibi için polinom zamanlı algoritma geliştirilmesi, Doktora, A.ÖNDER(Öğrenci), 2015

EFE M., Küme modlu fiber yükselteçlerin elektronik kontrolü, Yüksek Lisans, Y.BURAK(Öğrenci), 2014

EFE M., Aktif gürültü giderimi algoritmalarının analizi, gerçekleştirilmesi ve karşılaştırılması, Yüksek Lisans, S.KEREM(Öğrenci), 2013

EFE M., Hedef takibi uygulamalarında tespit öncesi izleme yöntemi için yeni yaklaşımlar geliştirilmesi, Doktora, S.TUĞAÇ(Öğrenci), 2013

EFE M., Multistatik hedef takibi başarımlarında gözlenen bilgi matrisi kullanımı, Doktora, G.SOYSAL(Öğrenci), 2012

EFE M., Multistatik hedef takibi başarımlarında gözlenen bilgi matrisi kullanımı, G.SOYSAL(Öğrenci), 2012

EFE M., Kızılötesi esaslı aktif algılama kullanılarak ışık olmayan ortamlarda ICCD ile görüntü alınması ve analitik ICCD MTF'in çıkarılması, Doktora, N.GÜL(Öğrenci), 2010

EFE M., Kalman filtrelemesinde durum kısıtları ve topografik durum kısıtlarının çoklu hedef takibinde uygulanması, Yüksek Lisans, A.ÖNDER(Öğrenci), 2008

EFE M., Füze döngüde donanım testlerinde kullanılacak elektro-optik ölçüm ve test sisteminin geliştirilmesi, Yüksek Lisans, M.ŞAHİN(Öğrenci), 2008

EFE M., Gemi savunma sistemlerinde tehdit değerlendirme ve silah atama uygulamaları, Yüksek Lisans, K.KALCI(Öğrenci), 2008

EFE M., Homojen olmayan Poisson süreç modeli kullanarak hedef tespiti, Doktora, A.YILDIRIM(Öğrenci), 2007

EFE M., Geri beslemeli doğrusallaştırma metoduna dayalı doğrusal olmayan kontrol tasarımı, Doktora, T.ADIGÜZEL(Öğrenci), 2007

ÖZBEK L., EFE M., Gürültülü ses sinyali iyileştirilmesine ikili kalman filtre yaklaşımı, Yüksek Lisans, H.ANKIŞHAN(Öğrenci), 2007

EFE M., Bir seyrüsefer sisteminin modellenmesi ve simülasyonu, Yüksek Lisans, Y.ERSOY(Öğrenci), 2006

EFE M., Çoklu ortam uygulamaları için servis kalitesinin gerçek zaman protokoli ile kontrolü, Yüksek Lisans, K.IŞIK(Öğrenci), 2006

EFE M., Çoklu ortam uygulamaları için servis kalitesinin gerçek zaman protokolü ile kontrolü, K.IŞIK(Öğrenci), 2006

EFE M., HEDEF TAKİBİNDE ADAPTİF YAKLAŞIMLARLA İZ YÖNETİMİ, G.SOYSAL(Öğrenci), 2005

EFE M., Çoklu hedef takibinde adaptif yaklaşımlarla iz yönetimi, Yüksek Lisans, G.SOYSAL(Öğrenci), 2005

EFE M., Parazit yankılı ortamlarda çalışan çoklu hedef takip algoritmalarının analizi ve karşılaştırılması, Yüksek Lisans, M.YAMAN(Öğrenci), 2004

EFE M., Parazit yankılı ortamda manevra yapan birden çok hedefin takibi için olasılıksal bir takip algoritması geliştirilmesi, Doktora, A.GÜNGÖR(Öğrenci), 2004

EFE M., Görüntü yoğunlaştırıcı tüplü CCD cihazının modülasyon transfer fonksiyonunun belirlenmesi ve sistemin alt parametrelerinin hesaplanması, Yüksek Lisans, N.GÜL(Öğrenci), 2003

SCI, SSCI ve AHCI İndekslerine Giren Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Adaptive Beam Scheduling for Cooperative Phased Array Radars With High-Precision Pencil-Beam**
Deng A., Pektas F., Kumru F., Tharmarasa R., EFE M., Kirubarajan T.
IEEE Transactions on Aerospace and Electronic Systems, cilt.59, sa.6, ss.8475-8488, 2023 (SCI-Expanded)
- II. **Machine learning-based radar waveform classification for cognitive EW**
Orduyılmaz A., Yar E., Kocamis M. B., Serin M., EFE M.
SIGNAL IMAGE AND VIDEO PROCESSING, cilt.15, sa.8, ss.1653-1662, 2021 (SCI-Expanded)
- III. **Multiple Target Tracking With Unresolved Measurements**

- Angle R. B., Streit R. L., EFE M.
IEEE SIGNAL PROCESSING LETTERS, cilt.28, ss.319-323, 2021 (SCI-Expanded)
- IV. **A Low Computational Complexity JPDA Filter With Superposition**
Angle R. B., Streit R. L., EFE M.
IEEE SIGNAL PROCESSING LETTERS, cilt.28, ss.1031-1035, 2021 (SCI-Expanded)
- V. **Robust Weighted l(1,2) Norm Filtering in Passive Radar Systems**
Satar B., SOYSAL G., Jiang X., EFE M., Kirubarajan T.
SENSORS, cilt.20, sa.11, 2020 (SCI-Expanded)
- VI. **3-D tracking of air targets using a single 2-D radar**
Li S., Cheng Y., Tharmarasa R., EFE M., Jessemi-Zargami R., Brookes D., Kirubarajan T.
SIGNAL PROCESSING, cilt.166, 2020 (SCI-Expanded)
- VII. **GP-PDA Filter for Extended Target Tracking With Measurement Origin Uncertainty**
Guo Y., Li Y., Tharmarasa R., Kirubarajan T., EFE M., Sarikaya B.
IEEE TRANSACTIONS ON AEROSPACE AND ELECTRONIC SYSTEMS, cilt.55, sa.4, ss.1725-1742, 2019 (SCI-Expanded)
- VIII. **Reduced Palm Intensity for Track Extraction**
Bozdogan A. O., Streit R., EFE M.
IEEE TRANSACTIONS ON AEROSPACE AND ELECTRONIC SYSTEMS, cilt.52, sa.5, ss.2376-2396, 2016 (SCI-Expanded)
- IX. **A Novel Joint Multitarget Estimator for Multi-Bernoulli Models**
Baser E., Kirubarajan T., EFE M., Balaji B.
IEEE TRANSACTIONS ON SIGNAL PROCESSING, cilt.64, sa.19, ss.5038-5051, 2016 (SCI-Expanded)
- X. **Improved multi-target multi-Bernoulli filter with modelling of spurious targets**
Baser E., Kirubarajan T., EFE M., Balaji B.
IET RADAR SONAR AND NAVIGATION, cilt.10, sa.2, ss.285-298, 2016 (SCI-Expanded)
- XI. **A Joint Multitarget Estimator for the Joint Target Detection and Tracking Filter**
Baser E., McDonald M., Kirubarajan T., EFE M.
IEEE TRANSACTIONS ON SIGNAL PROCESSING, cilt.63, sa.15, ss.3857-3871, 2015 (SCI-Expanded)
- XII. **Continuous Wavelet Transform and Hidden Markov Model Based Target Detection**
Tugac S., EFE M.
RADIOENGINEERING, cilt.23, sa.1, ss.96-103, 2014 (SCI-Expanded)
- XIII. **Utilization of OIM for Measurement Selection in Multistatic Target Tracking**
SOYSAL G., EFE M., Streit R. L.
RADIOENGINEERING, cilt.23, sa.1, ss.111-120, 2014 (SCI-Expanded)
- XIV. **1 mJ pulse bursts from a Yb-doped fiber amplifier**
Kalaycioglu H., Eldeniz Y., Akcaalan O., Yavas S., Gürel K., EFE M., Ilday F.
Optics Letters, cilt.37, sa.13, ss.2586-2588, 2012 (SCI-Expanded)
- XV. **Improved assignment with ant colony optimization for multi-target tracking**
Bozdogan A. O., EFE M.
Expert Systems with Applications, cilt.38, sa.8, ss.9172-9178, 2011 (SCI-Expanded)
- XVI. **Performance analysis of swarm optimization approaches for the generalized assignment problem in multi-target tracking applications**
Bozdoğan A. Ö., YILMAZ A. E., EFE M.
Turkish Journal of Electrical Engineering and Computer Sciences, cilt.18, sa.6, ss.1059-1076, 2010 (SCI-Expanded)
- XVII. **ONLINE ESTIMATION OF CAPILLARY PERMEABILITY AND CONTRAST AGENT CONCENTRATION IN RAT TUMORS**
Özbek L., Efe M., Köksal Babacan E., Yazihan N.
HACETTEPE JOURNAL OF MATHEMATICS AND STATISTICS, cilt.39, sa.2, ss.283-293, 2010 (SCI-Expanded)
- XVIII. **Adaptive Bit Rate Video Streaming Through an RF/Free Space Optical Laser Link**
AKBULUT A., Ilgin H. A., EFE M.
RADIOENGINEERING, cilt.19, sa.2, ss.271-277, 2010 (SCI-Expanded)

- XIX. **Kalman Filter Aided Cooperative Optical Beam Tracking**
SOYSAL G., EFE M.
RADIOENGINEERING, cilt.19, sa.2, ss.242-248, 2010 (SCI-Expanded)
- XX. **Stochastic stability of the discrete-time constrained extended Kalman filter**
ÖZBEK L., KÖKSAL BABACAN E., EFE M.
Turkish Journal of Electrical Engineering and Computer Sciences, cilt.18, sa.2, ss.211-223, 2010 (SCI-Expanded)
- XXI. **Decomposition of motor unit firing pattern using Kalman filtering**
ÖZBEK L., EFE M., CENGİZ B., TEMUÇİN Ç. M., Öztürk F.
Gazi University Journal of Science, cilt.23, sa.2, ss.155-162, 2010 (SCI-Expanded)
- XXII. **Performance evaluation of track association and maintenance for a MFPAR with doppler velocity measurements**
Kural F., ARIKAN F., Arıkan O., EFE M.
Progress in Electromagnetics Research, cilt.108, ss.249-275, 2010 (SCI-Expanded)
- XXIII. **Improved analytical modulation transfer function for image intensified charge coupled devices**
Gül N., EFE M.
Turkish Journal of Electrical Engineering and Computer Sciences, cilt.18, sa.1, ss.71-81, 2010 (SCI-Expanded)
- XXIV. **Stability of the Extended Kalman Filter When the States are Constrained**
KÖKSAL BABACAN E., ÖZBEK L., EFE M.
IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL, cilt.53, sa.11, ss.2707-2711, 2008 (SCI-Expanded)
- XXV. **An alternative model for target position estimation in radar processors**
Yıldırım A., Efe M., Ozdemir A. K.
IEEE SIGNAL PROCESSING LETTERS, cilt.14, sa.8, ss.549-552, 2007 (SCI-Expanded)
- XXVI. **Probabilistic multi-hypothesis tracker: addressing some basic issues**
Efe M., Ruan Y., Willett P.
IEE PROCEEDINGS-RADAR SONAR AND NAVIGATION, cilt.151, sa.4, ss.189-196, 2004 (SCI-Expanded)
- XXVII. **An adaptive extended Kalman filter with application to compartment models**
Ozbek L., Efe M.
COMMUNICATIONS IN STATISTICS-SIMULATION AND COMPUTATION, cilt.33, sa.1, ss.145-158, 2004 (SCI-Expanded)
- XXVIII. **Reduction of ambient light effect on ecartometry for a laser-illuminated target**
Ozek F., Efe M.
MEASUREMENT SCIENCE AND TECHNOLOGY, cilt.9, sa.9, ss.1638-1640, 1998 (SCI-Expanded)

Diğer Dergilerde Yayınlanan Makaleler

- I. **Yapay Zeka, Makine Öğrenmesi ve Tıp Uygulamaları**
EFE M., CANGIR A. K.
Ankara Üniversitesi Tıp Fakültesi Mecmuası, cilt.75, sa.1, ss.1-6, 2023 (Hakemli Dergi)
- II. **On the spooky action at a distance in the CPHD filter**
BOZDOĞAN A. Ö., EFE M.
Communications Faculty Of Science University of Ankara, cilt.57, sa.2, ss.1-11, 2015 (Hakemli Dergi)
- III. **Welcome message**
EFE M., Streit R.
Proceedings of the 16th International Conference on Information Fusion, FUSION 2013, 2013 (Scopus)
- IV. **Radar target detection using hidden markov models**
Tugac S., EFE M.
Progress In Electromagnetics Research B, sa.44, ss.241-259, 2012 (Scopus)
- V. **Modelling evaporation duct effect in radar simulation**
Basbilen K., Efe M., Zorba O.
International Conference on Harbour, Maritime and Multimodal Logistics Modelling and Simulation, cilt.1, ss.80-85,

2011 (Scopus)

- VI. **Performance evaluation of the sequential track initiation schemes with 3D position and doppler velocity measurements**
Kural F., ARIKAN F., Arıkan O., EFE M.
Progress In Electromagnetics Research B, sa.18, ss.121-148, 2009 (Scopus)
- VII. **Fading Kalman Filter For Manoeuvring Target Tracking**
EFE M., ÖZBEK L.
Journal of the Turkish Statistical Association, cilt.2, sa.3, ss.193-206, 1999 (Hakemli Dergi)
- VIII. **Maneuvering target tracking with an adaptive Kalman filter**
EFE M., Atherton D. P.
Proceedings of the IEEE Conference on Decision and Control, cilt.1, ss.737-742, 1998 (Scopus)
- IX. **Adaptive Kalman filters for manoeuvring target tracking**
EFE M., Atherton D., Bather J.
IEE Colloquium (Digest), sa.282, 1998 (Scopus)
- X. **Adaptive beam pointing control of a phased array radar using the AIMM algorithm**
EFE M., Atherton D.
IEE Colloquium (Digest), sa.253, 1996 (Scopus)

Kitap & Kitap Bölümleri

- I. **Analytic Combinatorics for Multiple Object Tracking**
STREIT R., ANGLE R. B., EFE M.
Springer Nature, 2020
- II. **An Adaptive Filter for Tracking Targets in Clutter**
EFE M.
Multisensor Fusion, Hyder Anthony, Shahbasian Elisa, Waltz Edward, Editör, Springer, ss.573-580, 2002
- III. **Online Estimation of the State and Parameters in Compermental Models Using Extended Kalman Fİlter**
ÖZBEK L., EFE M.
Nonlinear Dynamic in the Life and Social Science, william sullis-irina trofimova, Editör, NATO Science Series Vol 320 IOS Press, ss.262-271, 2001
- IV. **Online Estimation of the State and Parameters in Compartmental Models Using Extended Kalman Filter**
ÖZBEK L., EFE M.
Nonlinear Dynamics in the Life and Social Sciences, Sulis William, Trofimova Irina, Editör, IOS Press , ss.262-274, 2001

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. **Design and Implementation of a Lightweight SPI Master IP for Low Cost FPGAs**
Aykenar M. B., SOYSAL G., EFE M.
28th Signal Processing and Communications Applications Conference (SIU), ELECTR NETWORK, 5 - 07 Ekim 2020
- II. **A Multiple Model Approach for Estimating Roll Rate of a Very Fast Spinning Artillery Rocket**
Aykenar M. B., Boz I. C., SOYSAL G., EFE M.
23rd International Conference on Information Fusion (FUSION), ELECTR NETWORK, 6 - 09 Temmuz 2020, ss.42-48
- III. **Ultra Wideband Spectrum Sensing for Cognitive Electronic Warfare Applications**
Orduyılmaz A., İspir M., Serin M., EFE M.
IEEE Radar Conference (RadarConf), Massachusetts, Amerika Birleşik Devletleri, 22 - 26 Nisan 2019

- IV. **Track Based UAV Classification Using Surveillance Radars**
Sarikaya T. B., Yumus D., EFE M., SOYSAL G., Kirubarajan T.
22nd International Conference on Information Fusion (FUSION), Ottawa, Kanada, 2 - 05 Temmuz 2019
- V. **A Complete Framework of Radar Pulse Detection and Modulation Classification for Cognitive EW**
Yar E., Kocamis M. B., Orduyilmaz A., Serin M., EFE M.
27th European Signal Processing Conference (EUSIPCO), A-Coruna, İspanya, 2 - 06 Eylül 2019
- VI. **A Do It Yourself Mobile Communications Signal Based Passive Radar**
Satar B., Ersoy Y., SOYSAL G., EFE M.
21st International Conference on Information Fusion (FUSION), Cambridge, Kanada, 10 - 13 Temmuz 2018, ss.492-499
- VII. **Ship Classification with High Range Resolution Radar**
Ergun O., Sarikaya T. B., SOYSAL G., EFE M.
26th IEEE Signal Processing and Communications Applications Conference (SIU), İzmir, Türkiye, 2 - 05 Mayıs 2018
- VIII. **Havaalanları için Hava Trafik Kontrolünde İkincil Gözetim Radarı ve Çoklu Laterasyon Yöntemlerinin Performanslarının Karşılaştırılması**
Ergün Ö., Ersoy Y., SOYSAL G., EFE M.
7. Ulusal Savunma Uygulamaları Modelleme ve Simülasyon Konferansı, Türkiye, 21 - 23 Ekim 2017
- IX. **Sea-land classification using radar clutter statistics for shore - Based surveillance radars**
Sarikaya T., SOYSAL G., EFE M., Sobaci E., Kirubarajan T.
2017 International Conference on Radar Systems, Radar 2017, Belfast, Birleşik Krallık, 23 - 26 Ekim 2017, cilt.2017
- X. **Feasibility of UMTS Signal for Passive Radar**
SOYSAL G., Satar B., EFE M., Ersoy Y.
25th Signal Processing and Communications Applications Conference (SIU), Antalya, Türkiye, 15 - 18 Mayıs 2017
- XI. **Real time intrapulse modulation extraction for electronic support systems ELEKTRONİK DESTEK SİSTEMLERİNDE GERÇEK ZAMANLI DARBEİÇİ MODULASYON ÇIKARIMI**
Kara G., Orduyilmaz A., Serin M., Yildirim A., EFE M.
24th Signal Processing and Communication Application Conference, SIU 2016, Zonguldak, Türkiye, 16 - 19 Mayıs 2016, ss.2029-2032
- XII. **The Notched Probabilistic Data Association Filter**
Bozdogan A. O., EFE M.
19th International Conference on Information Fusion (FUSION), Heidelberg, Almanya, 5 - 08 Temmuz 2016, ss.1103-1110
- XIII. **REAL TIME INTRAPULSE MODULATION EXTRACTION FOR ELECTRONIC SUPPORT SYSTEMS**
Kara G., Orduyilmaz A., Serin M., Yildirim A., EFE M.
24th Signal Processing and Communication Application Conference (SIU), Zonguldak, Türkiye, 16 - 19 Mayıs 2016, ss.2029-2032
- XIV. **Real-Time Pulse Compression Radar Waveform Generation and Digital Matched Filtering**
Orduyilmaz A., Kara G., Serin M., Yildirim A., Gurbuz A. C., EFE M.
IEEE International Radar Conference (RadarCon), Darlington, Birleşik Krallık, 10 - 15 Mayıs 2015, ss.426-431
- XV. **FPGA-BASED MATCH FILTER IMPLEMENTATION IN FREQUENCY DOMAIN USING AN OVERLAP-ADD METHOD**
Orduyilmaz A., Kara G., Serin M., Yildirim A., EFE M.
22nd IEEE Signal Processing and Communications Applications Conference (SIU), Trabzon, Türkiye, 23 - 25 Nisan 2014, ss.1279-1282
- XVI. **A New Heuristic for Multisensor PHD Filter**
Bozdogan A. O., EFE M., Streit R.
17th International Conference on Information Fusion (FUSION), Salamanca, Meksika, 7 - 10 Temmuz 2014
- XVII. **Parallel CUDA implementation of the desirability-based scalarization approach for multi-objective optimization problems**
Akca E., Altınöz Ö. T., Emel S. U., YILMAZ A. E., EFE M., Yaylagul T.
Student Workshop on Bioinspired Optimization Methods and their Applications, BIOMA 2014, Ljubljana, Slovenya,

13 Eylül 2014, ss.93-104

- XVIII. Terrain Aided Flight Solution: TerraFlite(TM)**
SOYSAL G., Ersoy Y., Efe M., Kurtoglu H., Cak S.
27th International Technical Meeting of the Satellite-Division of the Institute-of-Navigation (ION GNSS), Tama, Japonya, 8 - 12 Eylül 2014, ss.2183-2190
- XIX. Terrain aided flight solution: TerraFlite™**
SOYSAL G., Ersoy Y., EFE M., Kurtoglu H., Cak S.
27th International Technical Meeting of the Satellite Division of the Institute of Navigation, ION GNSS 2014, Florida, Amerika Birleşik Devletleri, 8 - 12 Eylül 2014, cilt.3, ss.2183-2190
- XX. Improved MeMber filter with modeling of spurious targets**
Baser E., Kirubarajan T., EFE M.
16th International Conference of Information Fusion, FUSION 2013, İstanbul, Türkiye, 9 - 12 Temmuz 2013, ss.813-819
- XXI. Reduced palm intensity for track extraction**
Bozdogan A. O., EFE M., Streit R.
16th International Conference of Information Fusion, FUSION 2013, İstanbul, Türkiye, 9 - 12 Temmuz 2013, ss.1243-1250
- XXII. PERFORMANCE OF THE INTERACTING MULTIPLE MODEL FILTER UNDER HIGH MEASUREMENT RATES**
SOYSAL G., EFE M., Bayri A., Camlica S., Yildirim B.
21st Signal Processing and Communications Applications Conference (SIU), CYPRUS, 24 - 26 Nisan 2013
- XXIII. A novel auxiliary particle PHD filter**
Baser E., EFE M.
15th International Conference on Information Fusion, FUSION 2012, Singapore, Singapur, 7 - 12 Eylül 2012, ss.165-172
- XXIV. Nature inspired solutions to the distributed detection system optimization problem**
Ince Ö., EFE M.
International Symposium on INnovations in Intelligent SysTems and Applications, INISTA 2012, Trabzon, Türkiye, 2 - 04 Temmuz 2012
- XXV. Enhancement of multiple hypothesis tracking algorithm with C4.5 algorithm C4.5 sınıflandırma algoritması ile çoklu hipotez hedef izleme algoritmasının iyileştirilmesi**
Ersoy Y., EFE M., Nakiboğlu B.
2012 20th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2012, Fethiye, Muğla, Türkiye, 18 - 20 Nisan 2012
- XXVI. Comparison of Different Ant Colony Optimization Algorithm Approaches in Asymmetric Assignment Problems**
Sel C., YILMAZ A. E., EFE M., Yaylagul T., Emel S. U.
9th International Conference on Electronics Computer and Computation (ICECCO 2012), Ankara, Türkiye, 1 - 03 Kasım 2012, ss.150-153
- XXVII. Data fusion in a multistatic radar network using covariance intersection and particle filtering**
SOYSAL G., EFE M.
14th International Conference on Information Fusion, Fusion 2011, Chicago, IL, Amerika Birleşik Devletleri, 5 - 08 Temmuz 2011
- XXVIII. Adaptive neuro fuzzy supported Kalman filter approach for simultaneous localization and mapping Eşzamanlı konum belirleme ve harita oluşturmada ayarlanabilir bulanık mantık destekli Kalman filtre yaklaşımı**
Ankishan H., EFE M.
2011 IEEE 19th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2011, Antalya, Türkiye, 20 - 22 Nisan 2011, ss.266-270
- XXIX. Distributed detection by Particle Swarm Optimization Parçacık sürü Optimizasyonu ile Dağıtık Tespit**
Ince Ö., EFE M., Arıkan O.

- 2011 IEEE 19th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2011, Antalya, Türkiye, 20 - 22 Nisan 2011, ss.586-589
- XXX. **Variable bit rate video transmission through RF/FSO link RF/SOO laser link üzerinden değişken bit hızlı video iletimi**
AKBULUT A., ILGIN H. A., EFE M.
2011 IEEE 19th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2011, Antalya, Türkiye, 20 - 22 Nisan 2011, ss.315-318
- XXXI. **Adaptive neuro-fuzzy supported Kalman filter approach for simultaneous localization and mapping**
ANKIŞHAN H., EFE M.
Signal Processing and Communications Applications Conference, Türkiye, 20 - 22 Nisan 2011
- XXXII. **Modelling evaporation duct effect in radar simulation**
Basbilen K., EFE M., Zorba O.
13th International Conference on Harbor, Maritime and Multimodal Logistics Modeling and Simulation, HMS 2011, Held at the International Mediterranean and Latin American Modeling Multiconference, I3M 2011, Rome, İtalya, 12 - 14 Eylül 2011, ss.80-85
- XXXIII. **Hidden Markov Model based target detection**
Tuğaç S., EFE M.
13th Conference on Information Fusion, Fusion 2010, Edinburgh, Birleşik Krallık, 26 - 29 Temmuz 2010
- XXXIV. **Hidden Markov based target detection for track-before-detect Tespit öncesi izleme için saklı Markov model tabanlı hedef tespiti**
Tuğaç S., EFE M.
18th IEEE Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2010, Diyarbakır, Türkiye, 22 - 24 Nisan 2010, ss.554-557
- XXXV. **Dual kalman filter approach for colored noise corrupted speech enhancement Renkli gürültülü ses sinyali iyileş tirlmesine ikili kalman filtre yaklaşımı**
Ankişhan H., EFE M., ÖZBEK L.
18th IEEE Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2010, Diyarbakır, Türkiye, 22 - 24 Nisan 2010, ss.633-636
- XXXVI. **Performance of histogram PMHT algorithm for underwater target tracking Sualtı hedef takibinde histogram PMHT hedef takip algoritması başarımı**
Ceylan S., EFE M.
18th IEEE Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2010, Diyarbakır, Türkiye, 22 - 24 Nisan 2010, ss.871-873
- XXXVII. **Analysis of observed information in multistatic radar network Multistatik radar ağında gözlenen bilginin incelenmesi**
SOYSAL G., EFE M.
18th IEEE Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2010, Diyarbakır, Türkiye, 22 - 24 Nisan 2010, ss.808-811
- XXXVIII. **Performance of amplitude information PMHT algorithm for underwater target tracking Sualtı hedef takibinde genlik bilgili PMHT hedef takip algoritması başarımı**
Ceylan S., EFE M.
18th IEEE Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2010, Diyarbakır, Türkiye, 22 - 24 Nisan 2010, ss.455-458
- XXXIX. **Track initiation using multiple bistatic range and range rate measurements with multidimensional assignment algorithm Çoklu bistatik menzil ve menzil oranı ölçümlerini kullanarak çok boyutlu atama algoritması ile iz başlatma**
Bozdoğan A. Ö., EFE M.
18th IEEE Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2010, Diyarbakır, Türkiye, 22 - 24 Nisan 2010, ss.435-438
- XL. **Performance of PMHT based algorithms for underwater target tracking Sualtı hedef takibinde PMHT tabanlı hedef takip algoritmalarının performansı**

Ceylan S., EFE M.

2009 IEEE 17th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2009, Antalya, Türkiye, 9 - 11 Nisan 2009, ss.89-92

- XLII. Performance of PMHT based algorithms for underwater target tracking**
CEYLAN S., EFE M.
Signal Processing and Communications Applications Conference, Türkiye, 9 - 11 Nisan 2009
- XLIII. Multistatic Tracking Using Bistatic Range - Range Rate Measurements**
Bozdogan A. O., SOYSAL G., EFE M.
12th International Conference on Information Fusion, Washington, Amerika Birleşik Devletleri, 6 - 09 Temmuz 2009, ss.2107-2113
- XLIV. Information Analysis in Passive Radar Networks for Target Tracking**
SOYSAL G., Bozdogan A. O., EFE M.
12th International Conference on Information Fusion, Washington, Amerika Birleşik Devletleri, 6 - 09 Temmuz 2009, ss.1115-1122
- XLV. DEVELOPMENT OF THE OPTICAL TRANSFER FUNCTION (OTF) FOR IMAGE INTENSIFIED CCD, PARTICULARLY WITH OTF OF IMAGE INTENSIFIER TUBES (IIT)**
Gul N., EFE M., Larochelle V.
47th AIAA Aerospace Sciences Meeting and Exhibit Including the New Horizons Forum and Aerospace Exposition, Florida, Amerika Birleşik Devletleri, 5 - 08 Ocak 2009, ss.36-38
- XLVI. Ant Colony Optimization Heuristic for the Multidimensional Assignment Problem in Target Tracking**
Bozdogan A. O., EFE M.
2008 IEEE Radar Conference, Rome, İtalya, 26 - 30 Mayıs 2008, ss.2043-2048
- XLVII. A MAP Estimator for Target Position Estimation in High Resolution Radars**
Yildirim A., EFE M.
2008 IEEE Radar Conference, Rome, İtalya, 26 - 30 Mayıs 2008, ss.1915-1917
- XLVIII. Swarm optimization approaches for the generalized assignment problem**
Bozdogan A. O., EFE M., Yilmaz A. E.
IEEE 15th Signal Processing and Communications Applications Conference, Eskişehir, Türkiye, 11 - 13 Haziran 2007, ss.52-53
- XLIX. Application of topographic state constraints in ground target tracking**
Bozdogan A. O., EFE M.
IEEE 15th Signal Processing and Communications Applications Conference, Eskişehir, Türkiye, 11 - 13 Haziran 2007, ss.9-12
- L. Incorporating doppler velocity measurement for track initiation and maintenance**
Kural F., ARIKAN F., Arıkan O., EFE M.
IEE Seminar on Target Tracking: Algorithms and Applications, Birmingham, Birleşik Krallık, 7 - 08 Mayıs 2006, cilt.2006, ss.113-120
- L. Performance comparison of tracking algorithms for a ground based radar**
SOYSAL G., EFE M.
IEE Seminar on Target Tracking: Algorithms and Applications, Birmingham, Birleşik Krallık, 7 - 08 Mayıs 2006, cilt.2006, ss.45-52
- LI. Tümör Hücrelerinin Kılcal Damarlardan Geçirgenliğinin Online Tahmini**
ÖZBEK L., EFE M., YAZIHAN N., KÖKSAL BABACAN E.
5. İstatistik Günleri Sempozyumu, Antalya, Türkiye, 24 - 27 Mayıs 2006, ss.254-260
- LII. Airborne multi function electronically scanned array radar simulation**
Sahin M., Yildiz O., EFE M.
IEEE 14th Signal Processing and Communications Applications, Antalya, Türkiye, 16 - 19 Nisan 2006, ss.854-855
- LIII. Modelling of IFF capability of an airborne multi function phased array radars**
Kayakesen M. E., Yildiz O., EFE M.
IEEE 14th Signal Processing and Communications Applications, Antalya, Türkiye, 16 - 19 Nisan 2006, ss.996-997
- LIV. Fused and adaptive modified wave estimators for navigation systems**

- ERSOY Y., EFE M.
9th International Conference on Information Fusion, Florence, İtalya, 10 Temmuz 2006, ss.1076-1081
- LVI. **An adaptive Kalman filter for tracking maneuvering targets**
SOYSAL G., EFE M.
IEEE 14th Signal Processing and Communications Applications, Antalya, Türkiye, 16 - 19 Nisan 2006, ss.850-851
- LVI. **Adaptive modified wave estimator**
ERSOY Y., EFE M.
IEEE 14th Signal Processing and Communications Applications, Antalya, Türkiye, 16 - 19 Nisan 2006, ss.988-989
- LVII. **Peak picking losses in radar detectors**
Yildirim A., Efe M., Ozdemir A.
5th IEEE International Symposium on Signal Processing and Information Technology, Athens, Yunanistan, 18 - 21 Aralık 2005, ss.136-140
- LVIII. **Multi-target tracking in clutter with histogram probabilistic multi-hypothesis tracker**
Pakfiliz A., Efe M.
18th International Conference on Systems Engineering (ICSEng 2005), Nevada, Amerika Birleşik Devletleri, 16 - 18 Ağustos 2005, ss.137-142
- LIX. **Data fusion for a surveillance system: Addressing some practical problems**
Efe M., Yilmaz A., Dura O.
18th International Conference on Systems Engineering (ICSEng 2005), Nevada, Amerika Birleşik Devletleri, 16 - 18 Ağustos 2005, ss.342-347
- LX. **Multi target tracking simulation in multi function radars Çok Fonksiyonlu Radarlarda Çoklu Hedef Takibi Simulasyonu**
Yaman M., EFE M.
Proceedings of the IEEE 12th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2004, Kusadasi, Türkiye, 28 - 30 Nisan 2004, ss.587-590
- LXI. **Registration problems in fusing distributed sensor tracks and some solutions Dağınık Konuşlandırılmış Sensör İzlerinin Birleştirilmesinde Kayıtlanma Problemleri ve Çözümleri**
Kök E. H., Yilmaz A. E., Yıldız Ö., EFE M., Özel R. M.
Proceedings of the IEEE 12th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2004, Kusadasi, Türkiye, 28 - 30 Nisan 2004, ss.755-758
- LXII. **Fusing tracks from heterogenous radars: Practical problems and solutions Heterojen Radarlardan Gelen İzlerin Birleştirilmesi: Pratik Problemler ve Çözümleri**
Kök E. H., Yilmaz A. E., Yıldız Ö., EFE M., Özel R. M.
Proceedings of the IEEE 12th Signal Processing and Communications Applications Conference, SIU 2004, Kusadasi, Türkiye, 28 - 30 Nisan 2004, ss.37-40
- LXIII. **Fusing tracks from heterogenous radars: Practical problems and solutions**
Kok E., Yilmaz A., Yıldız O., Efe M., Özel R.
IEEE 12th Signal Processing and Communications Applications Conference, Kusadasi, Türkiye, 28 - 30 Nisan 2004, ss.37-40
- LXIV. **Multi target tracking simulation in multi function radars**
Yaman M., Efe M.
IEEE 12th Signal Processing and Communications Applications Conference, Kusadasi, Türkiye, 28 - 30 Nisan 2004, ss.587-590
- LXV. **Registration problems in fusing distributed sensor tracks and some solutions**
Kok E., Yilmaz A., Yıldız O., Efe M., Özel R.
IEEE 12th Signal Processing and Communications Applications Conference, Kusadasi, Türkiye, 28 - 30 Nisan 2004, ss.755-758
- LXVI. **An experimental hybrid FSO RF communication system**
AKBULUT A., EFE M., ceylan a. m., ARI F., TELATAR Z., İLK H. G., tuğaç s.
Proceeding (393) Communication Systems and Networks, 23 - 26 Ocak 2003
- LXVII. **Double-ended optical beam tracking**

- Efe M., Ari F., Ozek F., Atherton D., Ali F.
IEEE Conference on Control Applications, İstanbul, Türkiye, 23 - 25 Haziran 2003, ss.1221-1226
- LXVIII. **The pedestrian PMHT**
Efe M., Ruan Y., Willett P.
5th International Conference on Information Fusion (FUSION 2002), Anapolis, Brezilya, 8 - 11 Temmuz 2002, ss.838-845
- LXIX. **Data association in clutter with an adaptive filter**
Efe M., Bonvin D., Brog P.
5th International Conference on Information Fusion (FUSION 2002), Anapolis, Brezilya, 8 - 11 Temmuz 2002, ss.1243-1248
- LXX. **Adaptive Kalman filter with sequential rescaling of process noise**
EFE M., Bather J. A., Atherton D. P.
Proceedings of the 1999 American Control Conference (99ACC), San Diego, CA, USA, 2 - 04 Haziran 1999, cilt.6, ss.3913-3917
- LXXI. **Maneuvering target tracking with an adaptive Kalman filter**
EFE M., Atherton D. P.
IEEE Conference on Decision and Control, 18 Aralık 1998, cilt.1, ss.737-742
- LXXII. **A Tracking algorithm for both highly maneuvering and nonmaneuvering targets**
EFE M., Atherton D. P.
IEEE Conference on Decision and Control, 10 - 12 Aralık 1997, cilt.4, ss.3150-3155
- LXXIII. **Tracking algorithm for both highly maneuvering and nonmaneuvering targets**
EFE M., Atherton D. P.
Proceedings of the 1997 36th IEEE Conference on Decision and Control. Part 1 (of 5), San Diego, CA, USA, 10 - 12 Aralık 1997, cilt.4, ss.3150-3155
- LXXIV. **The IMM approach to the fault detection problem**
EFE M., ATHERTON D. P.
11th ifac symposium on system identification, 7 - 11 Temmuz 1997
- LXXV. **Adaptive Kalman filters for manoeuvring target tracking**
EFE M., Atherton D. P., Bather J. A.
IEEE Colloquium, 14 Ekim 1998, cilt.4, ss.1-7
- LXXVI. **Adaptive beam pointing control of a phased array radar using the AIMM algorithm**
EFE M., Atherton D. P., Bather J. A.
IEEE Colloquium, 12 - 14 Temmuz 1996, cilt.11, ss.1-6
- LXXVII. **Maneuvering target tracking using adaptive turn rate models in the interacting multiple model algorithm**
EFE M., Atherton D. P.
IEEE Conference on Decision and Control, 11 - 13 Aralık 1996, cilt.3, ss.2355-2360
- LXXVIII. **Manoeuvring Target Tracking Using Adaptive Turn Rate Models in the Interactive Multiple Model Algorithm**
EFE M., Atherton D.
35. IEEE Conference on Decision and Control, 05 Aralık 1996

Metrikler

Yayın: 122

Atf (WoS): 144

Atf (Scopus): 477

H-İndeks (WoS): 7

H-İndeks (Scopus): 13